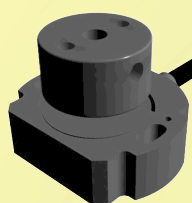


非接触ロータリーセンサ

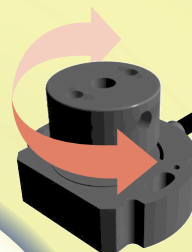
Absolute



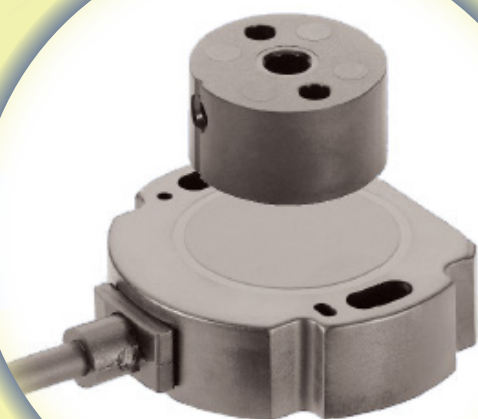
電源を落としても
角度は保持

アブソリュート
位置検知が可能！

Analog

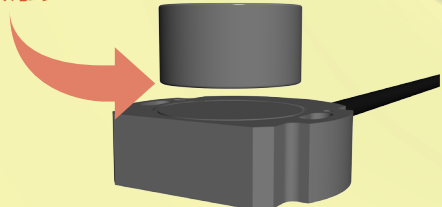


回転角度をアナログ出力



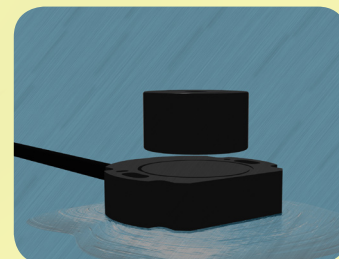
Long life

非接触！！



摺動部分がなく長寿命

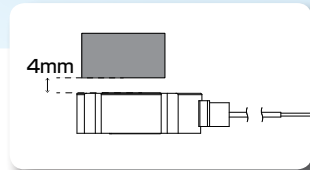
Heavy duty



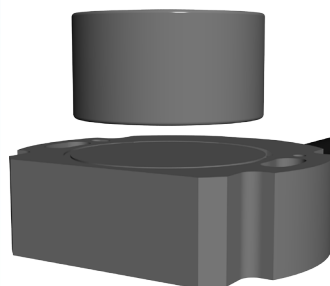
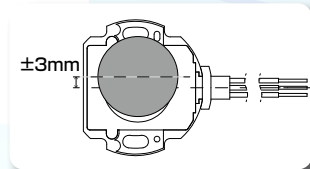
汚れ、水に強い IP67 構造

設定距離

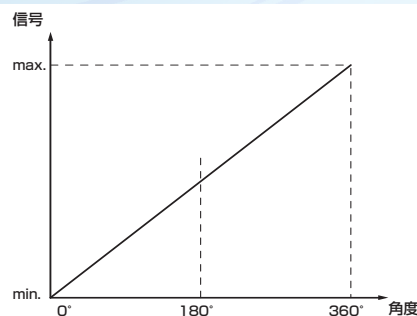
最大ギャップ 4mm



最大軸ズレ ± 3mm

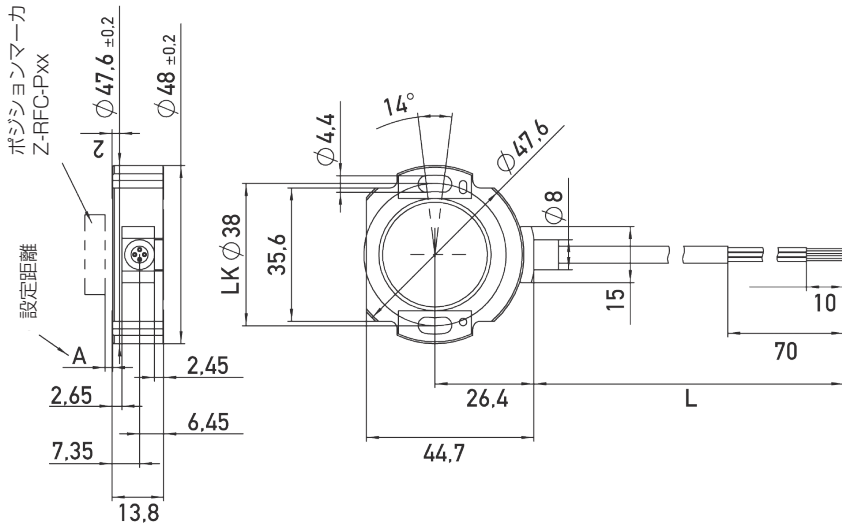


出力特性図



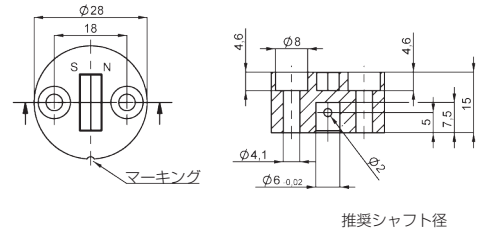
■ 外径寸法図

ロータリーセンサ RFC 4801 636



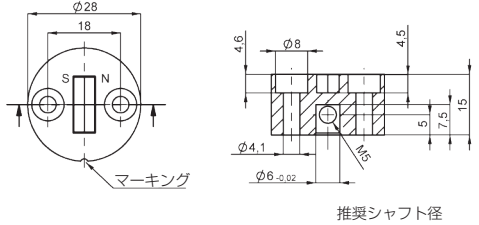
ポジションマーカー Z-RFC

ポジションマーカー Z-RFC-P02



推奨シャフト径

ポジションマーカー Z-RFC-P08



推奨シャフト径

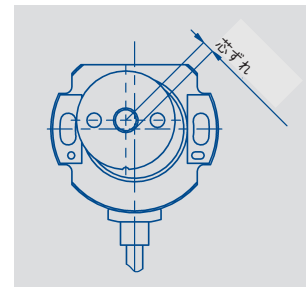
■ 仕様

	RFC 4801 636 111 202	RFC 4801 636 121 202
有効角度	360°連続	
動作速度	制限なし	
供給電圧 Ub	24V DC (18...30 V)	24V DC (9...34 V)
消費電流	typ.15mA	
測定角度範囲	0...360°	
更新速度	5 KHz	
分解能	12 bit	
繰り返し精度	0.1°	
リニアリティ	± 0.5% FS	
出力信号	0.1...10V (負荷 ≥ 10 KΩ)	4...20mA (最大負荷 500 Ω)
温度係数	測定角度 30...170°	± 1.24 %FS
	測定角度 180...360°	± 0.66 %FS
使用温度範囲	-40...125 °C	
耐振動	5...2000Hz、0.75mm、20G	
耐衝撃	50G (6ms)	
寿命	機械的寿命なし	
MTTF	98年	111年
保護構造	IP67	
EMC	EN 61000-4-2 (静電気イミュニティ) EN 61000-4-3 (放射イミュニティ) EN 61000-4-4 (バースト試験) EN 61000-4-6 (伝導イミュニティ) EN 55011 (RF ノイズ電圧・RF ノイズ反射)	

■ ポジションマーカーの芯ずれ

ロータリーセンサ本体とポジションマーカーの芯ずれは、リニアリティ誤差を広げる原因になります。この誤差は、ポジションマーカーによって異なり、また、ズレ幅により変化します。

	Z-RFC-P01, P07	Z-RFC-P02, P08
動作距離 A と芯ずれ係数	A = 0 ... 1.5 mm 芯ずれ係数 = 1.85° / mm ² 許容芯ずれ範囲 : max. ± 1.5 mm	A = 0 ... 4 mm 芯ずれ係数 = 0.8° / mm ² 許容芯ずれ範囲 : max. ± 3 mm
芯ずれ	センサとポジションマーカー間のズレに起因する最大誤差は、下記のように計算されます。 誤差 [°] = 芯ずれ係数 × (ズレ [mm]) ² 例 : Z-RFC-P08 で、芯ずれ係数 = 0.8° / mm ² 、ズレ幅 = 0.5 mm の場合。 誤差 [°] = 0.8° / mm ² × (0.5 mm) ² = 0.2°	



ワイヤレス給電の

株式会社 ビー・アンド・プラス

最新情報はこちらから・・・ <http://www.b-plus-kk.jp/>

■ 見積・注文・各種お問い合わせ

〒355-0311 埼玉県比企郡小川町高谷 2452-5

TEL : 050-3386-5984 FAX : 0493-81-4771 Mail : sales@b-plus-kk.jp

■ 仕様などの記載内容は、予告無く変更する場合があります。予めご了承ください。