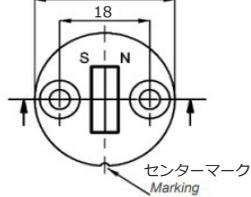
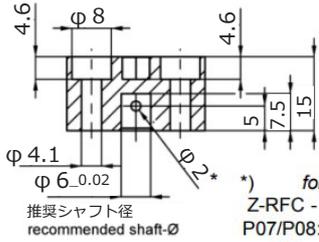
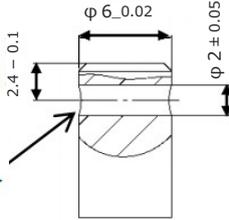


Z-RFC-P01 / P02 / P07 / P08 / P41 / P47



for Z-RFC-P01-P02
推奨シャフトのセットアップ
Recommended shaft setup



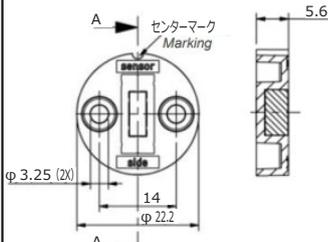
ロックピンで固定するためのクロスホール
Cross hole for fixation with locking pin

**インストール手順
Installation instructions**

M4x 20 ネジ 2本
による軸方向の取り付け
最大締付トルク 300Ncm
M5 ネジ付き
ラジアルマウントピン
最大締付トルク 120Ncm
Axial mounting with 2 screws M4 x 20, max. tightening torque 300 Ncm
Radial mounting with threaded pin M5, max. tightening torque 120 Ncm

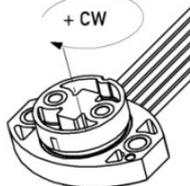
インデックスポジション
Index position

Z-RFC-P30 / P31



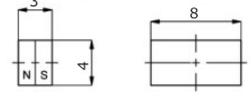
**インストール手順
Installation instructions**
M3x 8 ネジ 2本
による軸方向の取り付け
最大締付トルク 200Ncm

Axial mounting with 2 screws M3 x 8, max. tightening torque 200 Ncm

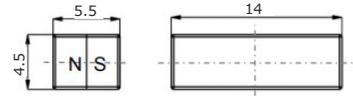


インデックスポジション
Index position

Z-RFC-P03



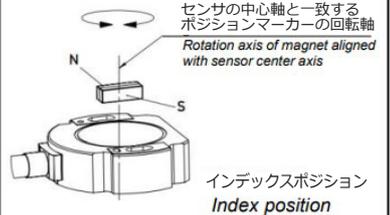
Z-RFC-P04



**インストール手順
Installation instructions**

機械的にストレスをかけないでください。
非磁性材料での嫌気性接着剤 (Weicon AN 306-30 など) による接着を推奨します。
(それ以外の場合は動作距離が短くなる可能性があります)

Avoid mechanical load. Glue in place with anaerobic glue e.g. Weicon AN 306-30, in non-magnetizable material (recommended, otherwise the working distances will be reduced).



インデックスポジション
Index position

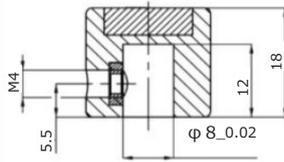
Z-RFC-P23 / P43

シャフトのセットアップ
Shaft setup

止めネジで固定するには、ネジプレス点を平坦にすることを勧めます

A flattening is recommended at screw pressing point for fixation with threaded pin

スクリュー=センターマーク
Screw = marking

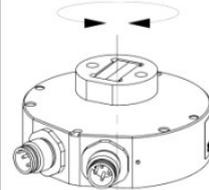


**インストール手順
Installation instructions**

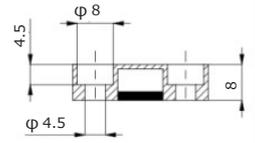
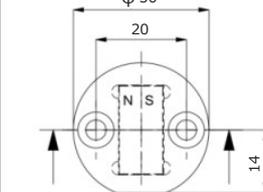
ねじ込みピン付き
M4 ネジ
最大締付トルク 100 Ncm
(5 分後に締め直して永久最大保持力)
Radial mounting with threaded pin M4, max. tightening torque 100 Ncm (retightening after 5 min. for permanent maximum holding force)

Z-RFC-P22

**インストール手順
Installation instructions**
M4x 20 ネジ 2本
による軸方向の取り付け
最大締付トルク 300Ncm
Axial mounting with 2 screws M4 x 20, max. tightening torque 300 Ncm



インデックスポジション
Index position

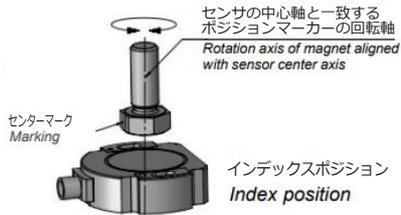


センターマーク
Marking

組立説明 / Installation instructions

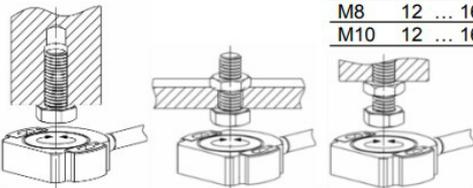
直接ネジ接続または固定ナットによる固定。ポジションマーカーが回転しないように固定することを強くお勧めします。

Directly screwed or secured by mounting nut. It is absolutely recommended to secure the position marker against rotation.



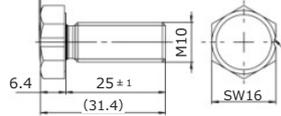
最大締付トルク / **max. tightening torque**
Z-RFC-P16 Z-RFC-P18
Z-RFC-P17 Z-RFC-P19
Z-RFC-P20

M8	12 ... 16 Nm	6 Nm
M10	12 ... 16 Nm	10 Nm



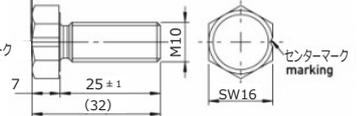
Z-RFC-P16

~ 0.5mm の磁気保護



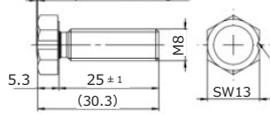
Z-RFC-P18

~ 0.2mm の磁気保護



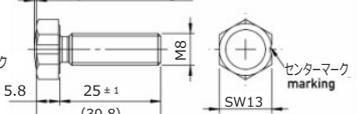
Z-RFC-P17

~ 0.5mm の磁気保護

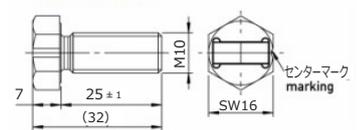


Z-RFC-P19

~ 0.2mm の磁気保護



Z-RFC-P20



動作距離 (mm) : ポジションマーカーとロータリーセンサとの距離
Working distances (in mm) : distance between position marker and sensor housing

シリーズ series	インターフェース interface	Z-RFC													
		P01/P07	P30	P03	P04	P23	P31	P20	P02/P08	P41/P47	P43	P22	P16/P18	P17/P19	
RFC-4801/4802/ 4853/4854/ 4861/4862	-6_ _ _ _ _ analog single -2_ _ - 8_ _ _ _ _ SPI	0 ... 1,5			0 ... 4						0 ... 2,7	-	0 ... 4,5	0 ... 2,2	
RFC-4801/4802/ 4853/4854/ 4861/4862	-7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red.	0 ... 1,5			0 ... 4						0 ... 2,3	-	0 ... 4	0 ... 1,7	
RFC-4801/4802	-2_ _ - 4_ _ _ _ SSI -2_ _ - 5_ _ _ _ Incremental	-			0 ... 1,4						-	-	-	-	
RFC-4851/4852	-6_ _ _ _ _ analog single -2_ _ - 61_ _ _ CAN single -2_ _ - 65_ _ _ CAN single -2_ _ - A_ _ _ _ IO-Link single	0,7 ... 2,2			2,3 ... 5						0 ... 2,7	4,4 ... 9,2	0 ... 4,5	0 ... 2,2	
RFC-4851/4852	-7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red. -2_ _ - 62_ _ _ CAN red. -2_ _ - 66_ _ _ CAN red.	0,3 ... 1,8			1,9 ... 4,5						0 ... 2,3	4 ... 8,8	0 ... 4	0 ... 1,7	
RFC-4863/4864	-6_ _ _ _ _ analog single	0,7 ... 2,2			2,3 ... 5						0 ... 2,7	-	0 ... 4	0 ... 2,2	
RFC-4863/4864	-7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red.	0,3 ... 1,8			1,9 ... 4,5						0 ... 2,3	-	0 ... 3,5	0 ... 1,7	
RFD-4021/4031	-6_ _ _ _ _ analog single	-	1,2 ... 2,7	1 ... 3	2,8 ... 6,2				-	-	0,9 ... 3,4	6,1 ... 10,9	0 ... 5	0 ... 2,8	
RFD-4021/4031	-7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red.	-	0,7 ... 2,3	0,6 ... 2,6	2,8 ... 6,2				-	-	0,5 ... 2,9	5,6 ... 10,4	0 ... 4,5	0 ... 2,3	
RFX-6901	-6_ _ _ _ _ analog single -7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red. -2_ _ - 62_ _ _ CAN red. -2_ _ - 66_ _ _ CAN red.	-			0,3 ... 3,5						-	2,6 ... 7,3	0 ... 2,5	-	
RFX-6901	-2_ _ - 61_ _ _ CAN single -2_ _ - 65_ _ _ CAN single	-			0,8 ... 4						-	2,9 ... 7,7	0 ... 3	-	
RFE-3201	-6_ _ _ _ _ analog single -2_ _ - 61_ _ _ CAN single -2_ _ - 65_ _ _ CAN single	-	0,4 ... 1,9		2 ... 4,7				-	-	0 ... 2,4	4,1 ... 8,9	0 ... 4	0 ... 1,8	
RFE-3201	-7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red. -2_ _ - 62_ _ _ CAN red. -2_ _ - 66_ _ _ CAN red.	-	0 ... 1,5		1,6 ... 4,2				-	-	0 ... 2	3,6 ... 8,4	0 ... 3,5	0 ... 1,3	

センサとポジションマーカーの横方向の芯ずれにより、リニアリティ誤差が生じます。

したがって、同心円状の設置を確実にすることが重要です。



Lateral offset of sensor and position marker causes an additional linearity error. A concentric mounting has to be ensured.

軸ずれ時の追加リニアリティエラー [°]
Additional error [°] at radial displacement

シリーズ Series	インターフェース Interface	Z-RFC-P02 / P04 / P08 / P20 / P23 / P31			Z-RFC-P41 / P43 / P47			Z-RFC-P01 / P03 / P07 / P30			Z-RFC-P16 / P18			Z-RFC-P17 / P19			Z-RFC-P22		
		0,5 mm	1 mm	2 mm	0,5 mm	1 mm	2 mm	0,5 mm	1 mm	2 mm	0,5 mm	1 mm	2 mm	0,5 mm	1 mm	2 mm	1 mm	2 mm	4 mm
RFA-40 RFC-48 RFD-40 RFE-32 RFX-69	-6_ _ _ _ _ * analog single * -2_ _ - 8_ _ _ _ SPI -2_ _ - 61_ _ _ CAN single -2_ _ - 65_ _ _ CAN single -2_ _ - A_ _ _ _ IO-Link single	0,4	1,1	3,5	0,4	1,1	3,5	1,4	3,7	-	0,7	1,3	3,3	1,3	2,6	-	0,8	1,8	5,4
RFA-40 RFC-48 RFD-40 RFE-32 RFX-69	-7_ _ _ _ _ * analog red. * -8_ _ _ _ _ * analog red. * -2_ _ - 62_ _ _ CAN red. -2_ _ - 66_ _ _ CAN red.	0,7	1,8	5,2	0,7	1,8	5,2	2,5	6,4	-	1,1	2	4,6	2,3	4,5	-	1,1	2,4	6,7
RFX-69	-6_ _ _ _ _ analog single -7_ _ _ _ _ analog red. -8_ _ _ _ _ analog red.	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1,1	2,4	6,7
RFC-48	-2_ _ - 4_ _ _ _ SSI -2_ _ - 5_ _ _ _ Incremental	0,4	0,7	2,2	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

RFX を除く / except RFX

(株)ビー・アンド・プラスは novotechnik 社の正規日本代理店です。

■各種お問合せ (株)ビー・アンド・プラス
 〒 355-0311
 埼玉県比企郡小川町高谷 2452-5 / E-mail : NovotechnikJP@b-plus-kk.jp